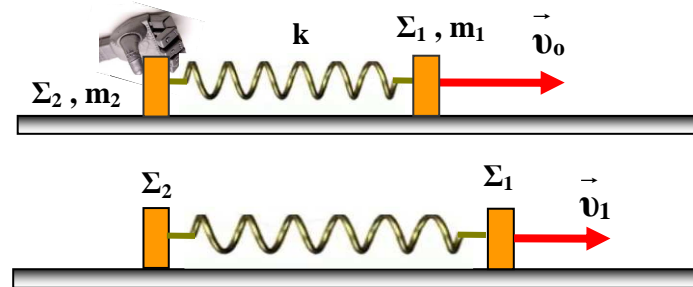


### Ελατήριο ανάμεσα σε δυο σώματα



Το οριζόντιο ελατήριο του σχήματος σταθεράς  $k = 200 \text{ N/m}$  έχει στα δυο του άκρα δεμένα δυο σώματα  $\Sigma_1$ ,  $\Sigma_2$  που έχουν μάζες  $m_1 = 2 \text{ kg}$  και  $m_2 = 4 \text{ kg}$  αντίστοιχα.

Τα σώματα αυτά, που μπορούν να κινούνται χωρίς τριβές πάνω σε λείο οριζόντιο επίπεδο, αρχικά ηρεμούν με το ελατήριο στο φυσικό του μήκος και, με το χέρι ενός ρομπότ, να κρατά ακίνητο το  $\Sigma_2$ .

Την χρονική στιγμή  $t = 0$  εκτοξεύεται το  $\Sigma_1$  με οριζόντια ταχύτητα μέτρου  $v_0 = 8\sqrt{2} \text{ m/s}$ , στην διεύθυνση του άξονα του ελατηρίου, έτσι ώστε, να απομακρύνεται από το  $\Sigma_2$  όπως δείχνει το σχήμα.

Τη χρονική στιγμή  $t_1$ , που η δυναμική ενέργεια της ταλάντωσης που ακολουθεί, γίνεται ίση με την κινητική ενέργεια του  $\Sigma_1$  για πρώτη φορά, αφήνεται ελεύθερο το  $\Sigma_2$ .

A. Να υπολογίσετε την ταχύτητα  $\vec{v}_1$

B. Κάποια χρονική στιγμή  $t_2$  μετά την  $t_1$ , το  $\Sigma_1$  σταματά στιγμιαία για πρώτη φορά.

Να υπολογίσετε τις τιμές που έχουν τα παρακάτω μεγέθη τη χρονική στιγμή  $t_2$ :

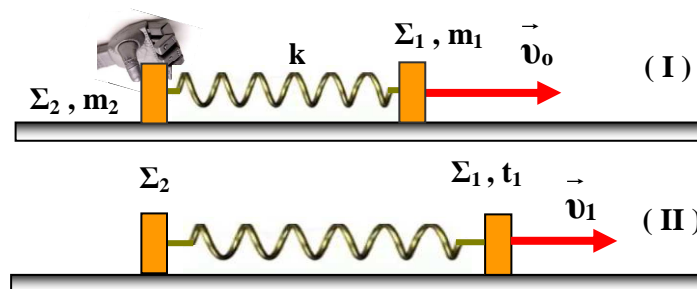
B1. το μέτρο της ταχύτητας του  $\Sigma_2$ .

B2. η δυναμική ενέργεια ελατηρίου

Γ Κάποια χρονική στιγμή μετά την  $t_1$ , τα σώματα αποκτούν για πρώτη φορά ίσες ταχύτητες. Να βρεθεί το κλάσμα της αρχικής κινητικής ενέργειας του  $\Sigma_1$ , που είναι αποθηκευμένο τότε στο ελατήριο.

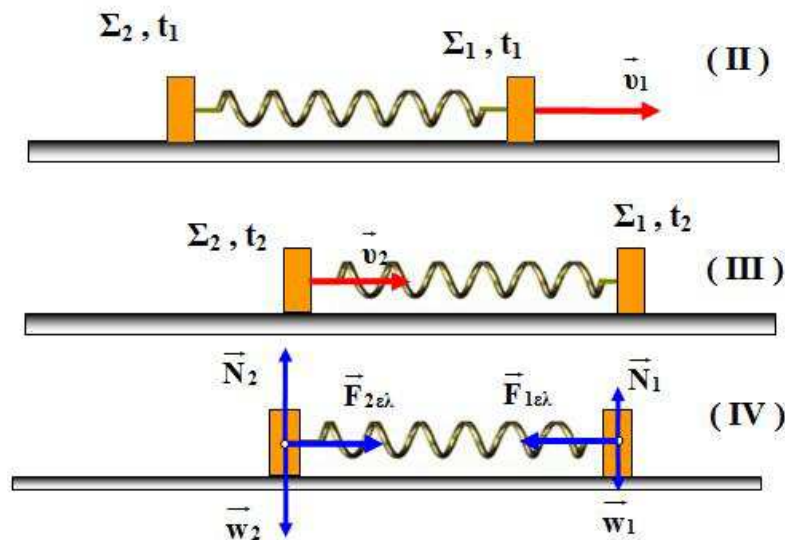
#### Απάντηση

A. Εφαρμόζουμε την αρχή της διατήρησης της ενέργειας για την ταλάντωση στις θέσεις (I), (II) κι έχουμε



$$\left. \begin{array}{l} K + U_{\text{ταλ}} = E \\ \text{με } K = U_{\text{ταλ}} \end{array} \right\} \text{έχομε } 2K = E \text{ ή } 2 \cdot \frac{1}{2} m_1 v_1^2 = \frac{1}{2} m_1 v_0^2 \quad (1) \text{ και μετά τις πράξεις } v_1 = 8 \text{ m/s} \quad (2)$$

**B1** Όπως φαίνεται στην εικόνα (IV), μετά που θα αφεθούν ελεύθερα και τα δυο σώματα δέχονται:



α. Στην κατακόρυφη διεύθυνση τα βάρη τους  $\vec{w}_1, \vec{w}_2$  και τις αντιδράσεις  $\vec{N}_1, \vec{N}_2$  από το λείο οριζόντιο επίπεδο. Όμως στην κατακόρυφη διεύθυνση δεν υπάρχει κίνηση άρα

$$\left. \begin{aligned} \vec{N}_1 + \vec{w}_1 &= \vec{0} \text{ και} \\ \vec{N}_2 + \vec{w}_2 &= \vec{0} \end{aligned} \right\} (3)$$

β. Στην οριζόντια διεύθυνση τις δυνάμεις των ελατηρίων  $\vec{F}_{1ελ}, \vec{F}_{2ελ}$  οι οποίες είναι εσωτερικές για το σύστημα.

Από τα παραπάνω προκύπτει ότι, το σύστημα είναι **μονωμένο**, άρα μετά που θα βρεθούν και τα δυο σώματα ελεύθερα, ισχύει κάθε χρονική στιγμή η **αρχή της διατήρησης της ορμής (ΑΔΟ)**.

Με βάση λοιπόν την ΑΔΟ για τις θέσεις (II), (III) κι έχομε

$$m_1 \vec{v}_1 + \vec{0} = \vec{0} + m_2 \vec{v}_2 \quad \text{ή} \quad m_1 v_1 = m_2 v_2 \quad \text{ή} \quad m_1 v_1 = 2m_1 v_2 \quad \text{ή} \quad v_2 = \frac{v_1}{2} \quad \text{και με βάση την (2)}$$

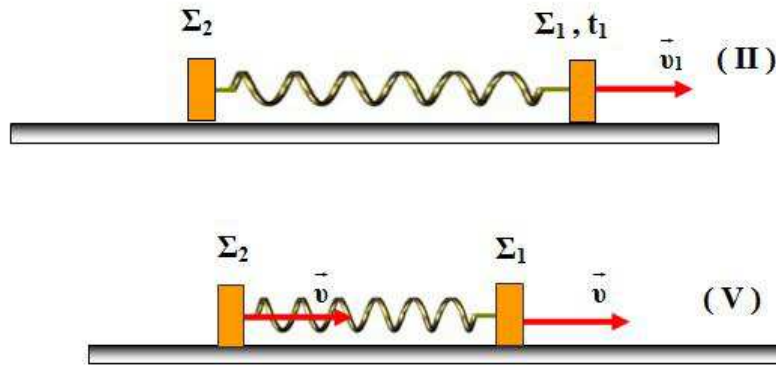
$$v_2 = 4 \text{ m/s} . (4)$$

**B2** . Επειδή δεν υπάρχουν τριβές η συνολική ενέργεια παραμένει σταθερή, έτσι με βάση την **αρχή της διατήρησης της ενέργειας** για τις θέσεις (II) και (III) έχομε

$$\left. \begin{aligned} \frac{1}{2} m_1 v_1^2 + U_{ελ1} &= \frac{1}{2} m_2 v_2^2 + U_{ελ2} \\ \frac{1}{2} m_1 v_1^2 &= U_{ελ1} = U_{ταλ1} \end{aligned} \right\} \text{άρα} \left. \begin{aligned} 2 \cdot \frac{1}{2} m_1 v_1^2 &= \frac{1}{2} m_2 v_2^2 + U_{ελ2} \\ m_2 &= 2m_1 \end{aligned} \right\} \text{ή} \quad 2 \cdot \frac{1}{2} m_1 v_1^2 = 2 \cdot \frac{1}{2} m_1 v_2^2 + U_{ελ2}$$

$$\text{ή} \quad U_{ελ2} = m_1 v_1^2 - m_1 v_2^2 = m_1 (v_1^2 - v_2^2) \quad \text{και με βάση τις (2) και (4)}$$

$$U_{ελ2} = 96 \text{ J} (3)$$



Γ. Με βάση τις αρχές διατήρησης της ενέργειας και της ορμής για τις θέσεις (II) και (V) έχουμε

$$\left. \begin{aligned} \frac{1}{2} m_1 v_1^2 + U_{ελ1} &= \frac{1}{2} (m_1 + m_2) v^2 + U_{ελx} \\ m_1 \vec{v}_1 &= m_1 \vec{v} + m_2 \vec{v} \end{aligned} \right\} \text{ ή } \left. \begin{aligned} m_1 v_1^2 + 2U_{ελ1} &= (m_1 + 2m_1) v^2 + 2U_{ελx} \\ m_1 v_1 &= (m_1 + 2m_1) v \end{aligned} \right\} \text{ ή}$$

$$\left. \begin{aligned} m_1 v_1^2 + 2U_{ελ1} &= 3m_1 \left( \frac{v_1}{3} \right)^2 + 2U_{ελx} \\ v &= \frac{v_1}{3} \end{aligned} \right\} \text{ ή } \left. \begin{aligned} m_1 v_1^2 + 2 \cdot \frac{1}{2} m_1 v_1^2 &= 3m_1 \cdot \frac{v_1^2}{9} + 2U_{ελx} \\ U_{ελ1} &= \frac{1}{2} m_1 v_1^2 \end{aligned} \right\} \text{ ή}$$

$$U_{ελx} = \frac{5}{3} \cdot \frac{1}{2} m_1 v_1^2$$

$$\left. \begin{aligned} U_{ελx} &= \frac{5}{3} \cdot \frac{1}{2} m_1 v_1^2 \\ (1) \rightarrow \frac{1}{2} m_1 v_1^2 &= \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} m_1 v_0^2 \end{aligned} \right\} \text{ ή } U_{ελx} = \frac{5}{6} \cdot \frac{1}{2} m_1 v_0^2 \text{ άρα}$$

$$\frac{U_{ελx}}{\frac{1}{2} m_1 v_0^2} = \frac{5}{6}$$

### Υλικό Φυσικής - Χημείας.

Επειδή το να μοιράζεσαι πράγματα, είναι καλό για όλους...

Επιμέλεια

**Μανώλης Δρακάκης**